

数字图像处理第一次报告

学生姓名：任泽华

班级：自动化 71

学号：2171411498

提交日期：2020-2-29

摘要：

本报告主要工作：针对一个具体的 bmp 图像对 bmp 图像的格式进行了简介；对于一幅灰度图像进行了 8-1 灰度级别的变换，解决了最后一张图片灰度不对的问题；对该图片进行了求取均值方差的操作；分别采用最近邻、双线性、双三次三种插值法对图片进行了插值，并且比较了三种插值法得到的图片的质量和分别需要的时间；对两幅图像分别进行了错切变换和旋转变换，解决了水平变成垂直错切的问题，比较了两种旋转方式的效果。本报告软件运行环境为 MATLAB R2018b，所有代码均为自己编写，在编写过程中主要参考了 CSDN 相关帖子与 MATLAB 官方网站。（参考文献）

一、 Bmp 图像格式简介,以 7.bmp 为例

说明^{[2]~[6]}

1. 位图文件与矢量图文件

位图文件可以理解为由一个个像素点组成的图像，每个像素点都由一组数据对应表示；而矢量图文件是由直线和曲线等几何图形来表示的图像。区别就是位图文件在不断放大后最终会成为一个个像素点，而矢量图文件可以无限放大。

而对于 bmp 文件来说，它的每一个像素都有对应是数据表示，并且没有经过压缩，所以不管图像细节多少，质量高低，只要它们的像素点相同并且像素的属性一致，它们所占用的空间的一样的。

2. bmp 文件结构

BMP 文件由 4 部分组成：

1. 位图文件头(bitmap-file header)
2. 位图信息头(bitmap-informationheader)
3. 颜色表(color table)
4. 颜色点阵数据(bits data)

24 位真彩色位图没有颜色表，所以只有 1、2、4 这三部分。

3. 对应于文件结构，分析 7.bmp 文件

用软件打开 7.bmp：

```

7.bmp x
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 a b c d e f
00000000h: 42 4D 6E 04 00 00 00 00 00 00 36 04 00 00 28 00 ; BMn.....6...(.
00000010h: 00 00 07 00 00 00 07 00 00 00 01 00 08 00 00 00 ; .....
00000020h: 00 00 38 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 ; ..8.....
00000030h: 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 01 01 01 00 02 02 ; .....
00000040h: 02 00 03 03 03 00 04 04 04 00 05 05 05 00 06 06 ; .....
00000050h: 06 00 07 07 07 00 08 08 08 00 09 09 09 00 0A 0A ; .....
00000060h: 0A 00 0B 0B 0B 00 0C 0C 0C 00 0D 0D 0D 00 0E 0E ; .....
00000070h: 0E 00 0F 0F 0F 00 10 10 10 00 11 11 11 00 12 12 ; .....
00000080h: 12 00 13 13 13 00 14 14 14 00 15 15 15 00 16 16 ; .....
00000090h: 16 00 17 17 17 00 18 18 18 00 19 19 19 00 1A 1A ; .....
000000a0h: 1A 00 1B 1B 1B 00 1C 1C 1C 00 1D 1D 1D 00 1E 1E ; .....
000000b0h: 1E 00 1F 1F 1F 00 20 20 20 00 21 21 21 00 22 22 ; ..... !!!."
000000c0h: 22 00 23 23 23 00 24 24 24 00 25 25 25 00 26 26 ; ".###.$$.%%&&
000000d0h: 26 00 27 27 27 00 28 28 28 00 29 29 29 00 2A 2A ; &.''.(((.)).**
000000e0h: 2A 00 2B 2B 2B 00 2C 2C 2C 00 2D 2D 2D 00 2E 2E ; *.+++.,,-...
000000f0h: 2E 00 2F 2F 2F 00 30 30 30 00 31 31 31 00 32 32 ; ..///.000.111.22
00000100h: 32 00 33 33 33 00 34 34 34 00 35 35 35 00 36 36 ; 2.333.444.555.66
00000110h: 36 00 37 37 37 00 38 38 38 00 39 39 39 00 3A 3A ; 6.777.888.999.:
00000120h: 3A 00 3B 3B 3B 00 3C 3C 3C 00 3D 3D 3D 00 3E 3E ; :.;;.<<<===.>
00000130h: 3E 00 3F 3F 3F 00 40 40 40 00 41 41 41 00 42 42 ; >.???.@@@.AAA.BB
00000140h: 42 00 43 43 43 00 44 44 44 00 45 45 45 00 46 46 ; B.CCC.DDD.EEE.FF
00000150h: 46 00 47 47 47 00 48 48 48 00 49 49 49 00 4A 4A ; F.GGG.HHH.III.JJ
00000160h: 4A 00 4B 4B 4B 00 4C 4C 4C 00 4D 4D 4D 00 4E 4E ; J.KKK.LLL.MMM.NN

```

(1) 位图文件头(bitmap-file header)

名称	字节	意义	数据（十六进制）	说明
bfType	2	标识，就是“BM”	42 4D	BM（对应ASCII码）
bfSize	4	整个BMP文件的大小	0000046E(1134)	占空间 1134 字节
bfReserved1/2	4	保留字，没用	0	
bfOffBits	4	偏移数，即位图文件头、位图信息头、调色板的大小	00000436（1078）	偏移内容占空间 1078 字节

注：由于 Windows 的数据是倒着念的，如果 bfSize 的数据为 36 00

0C 00，实际上就成了 0x000C0036，也就是 0xC0036。

(2) 位图信息头(bitmap-informationheader)

名称	字节	意义	数据（十六进制）	说明
biSize	4 字节	位图信息头的大小，为 40	0x28(40)	信息头大小 40 字节
biWidth	4 字节	位图的宽度，单位是像素	0x07(7)	宽度 7 像素
biHeight	4 字节	位图的高度，单位是像素	0x07(7)	高度 7 像素
biPlanes	2 字节	固定值 1	1	
biBitCount	2 字节	每个像素的位数 1-黑白图，4-16 色，8-256 色，24-真彩色	0x08(8)	表示这是一个 256 色的图片
biCompression	4 字节	压缩方式，BI_RGB(0) 为不压缩	0	不压缩
biSizeImage	4 字节	位图全部像素占用的字节数，BI_RGB 时可设为 0	0x38 (56)	全部像素占用 56 字节

biXPelsPerMeter	4 字节	水平分辨率 (像素/米)	0	
biYPelsPerMeter	4 字节	垂直分辨率 (像素/米)	0	
biClrUsed	4 字节	位图使用的颜色数如果为 0, 则颜色数为 2 的 biBitCount 次方	0	$2^8=256$ 一共 256 个颜色
biClrImportant	4 字节	重要的颜色数, 0 代表所有颜色都重要	0	

注:

当 biBitCount=1 时, 8 个像素占 1 个字节;

当 biBitCount=4 时, 2 个像素占 1 个字节;

当 biBitCount=8 时, 1 个像素占 1 个字节;

当 biBitCount=24 时, 1 个像素占 3 个字节; (真彩色位图)

作为真彩色位图, 我们主要关心的是 biWidth 和 biHeight 这两个数值, 两个数值告诉我们图像的尺寸。biSize, biPlanes, biBitCount 这几个数值是固定的。^[2]

(3) 颜色表(color table)

颜色表的数据结构为:

```
typedef struct tagRGBQUAD
{
    BYTE rgbBlue;
```

```
BYTE rgbGreen;  
BYTE rgbRed;  
BYTE rgbReserved;  
}RGBQUAD;
```

24 位位图在存储时，每行像素所占的存储空间大小
 $= (31 + 24 * \text{width}) / (4 * 32)$ 。

对于 1,4,8 位图像来说，在位图信息后会有一个颜色表项，项数的多少与位图像素位数有关。1 位像素有 2 个颜色表项，4 位有 16 个，8 位有 256 个。其中，这些位数的像素值并不是真正的颜色，而是指向颜色表的索引，根据索引得到颜色表中的颜色项。在位图信息结构体中有变量 `biClrUsed` 变量来表示在实际使用的颜色表中的颜色数，`biClrImportant` 来表示位图显示过程中重要的颜色数。^[6]

此图为 256 色，故颜色表共有 $256 \times 4 = 1024$ 字节。

(4) 颜色点阵数据(bits data)

由前文可知，偏移量 1078 字节，其中位图文件头 14 字节，位图信息头 40 字节，颜色表 1024 字节，剩下颜色点阵数据仅有 $1134 - 1078 = 56$ 字节。如下图：

```
00000410h: 10 00 17 17 17 00 18 18 18 00 19 19 19 00 1A 1A ; :wuj: : :  
00000420h: FA 00 FB FB FB 00 FC FC FC 00 FD FD FD 00 FE FE ; ? ? ? ?  
00000430h: FE 00 FF FF FF 00 67 63 64 54 56 62 62 00 62 65 ; ? .gcdTVbb.be  
00000440h: 66 56 45 47 5F 00 61 5C 5B 63 48 47 52 00 58 4B ; fVEG_a\[cHGR.XK  
00000450h: 55 65 5A 5B 46 00 68 47 3F 69 5D 4C 2A 00 61 59 ; UeZ[F.hg?i]L*.aY  
00000460h: 5A 5F 47 28 45 00 52 52 49 3B 37 50 5A 00 ; Z_G(E.RRI;7PZ.
```

真正存储的与像素有关的数据就这么一点。如果图像比较大了以后，

文件头和颜色表的意义才能显示出来。

注：关于 7 行 7 列 $7 \times 7 = 49$ 而像素数据为 56 位的问题：

Windows 规定一个扫描行所占的字节数必须是 4 的倍数(即以 long 为单位),不足的以 0 填充。^[4]

所以一行 7 个像素只能用 8 个字节来填充,7 行就是 $7 \times 8 = 56$ 个字节!

4. 关于扫描方式：

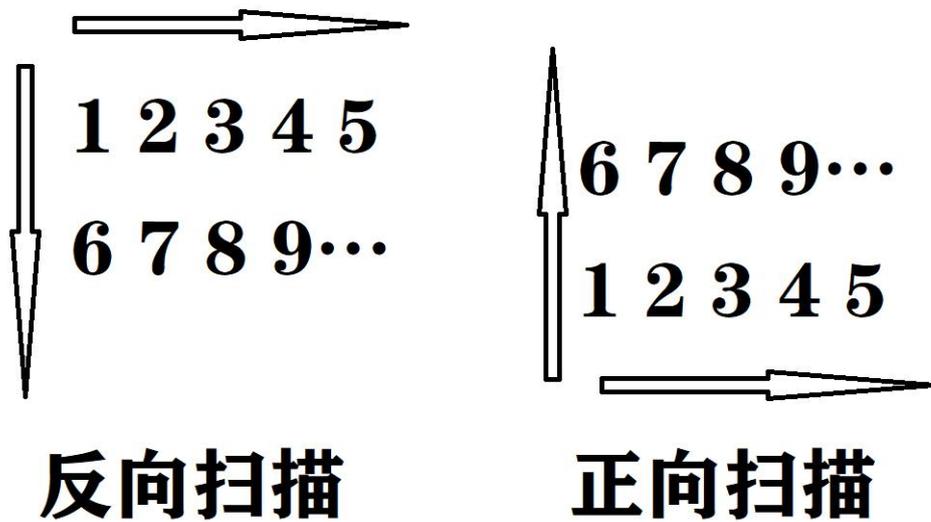
前面三篇文献关于 bmp 图片的扫描方式的描述有矛盾。（文献

1）：位图全部的像素，是按照自下向上，自左向右的顺序排列的。

（文献 2）：第四部分是图像数据类，一幅图的数据顺序是从左往右，然后从上往下，（举个例子 2×2 ，顺序就是 0,0 0,1 1,0 1,1）（文献 3）：位图数据记录了位图的每一个像素值，记录顺序是在扫描行内是从左到右，扫描行之间是从下到上。

而这些在文献 4 中找到了答案：BMP 文件头偏移 $0x16h$ 处，此位置是个 DWORD 值，用于存储 BMP 文件的高度。这里如果是负数则 BMP 文件数据记录顺序从上向下，这里是正数则 BMP 文件数据扫描顺序从下向上。本图片该参数（即 biHeight）为正值，故应该是

自下向上，自左向右扫描。（画一个灵魂示意图）



二、把 lena 512*512 图像灰度级逐级递

减 8-1 显示^[7]

1. 输出效果

利用 matlab 导入 lena.bmp 并进行处理以后得到如图所示的八幅图片：



6灰度级



5灰度级



4灰度级



3灰度级



2灰度级



1灰度级



(8 灰度为直接显示的原图，所有图片保存为 png 格式，原始 bmp 格式见附件)

2. 遇到的问题与解决方案：

(1) 显示变暗

发现显示的图片越来越黑，到 5 灰度时已不可见，如图所示：



原因：上网查阅资料发现“`imread()` 返回的图像类型是 `uint8` 类型，这时用 `imshow` 显示图像的时候，`imshow` 会认为输入矩阵的范围在 0-255，如果 `imshow` 的参数为 `double` 类型的，那么 `imshow` 认为输入矩阵的值为 0-1。”^[7]在默认下按照 0-255 分配灰度，虽然值变小

了，但是仍然是按照 0-255 输出，就导致图像越来越黑。将参数随每次迭代不断调整，就可以避免这种情况。

(2) 最后一张图像黑色不黑

最后一张图片按理来说应该是黑白两色，但是实际出来的图片是全白色：



要求图像



实际图像

刚开始显示范围设置为 (0, 2) 但是 `imread` 读入的像素数据是 `uint8` 格式，如果像素值已经为 1，在进行除 2 运算后仍然为 1，所以在显示范围为 (0, 2) 的情况下值为 1 的位置显示为灰，但是若将其改为 (0, 1)，由于全部都是大于 1 的，会成为一片白色，故采用 (1, 2)，以此类推，其他图像也采用 (1, range) 格式，range 为当前显示范围的大小。这样的范围不会影响显示效果，也更符合常理。

三、 计算 lena 图像的均值方差

1. 输出结果

```
m =  
  
    99.0512  
  
s2 =  
  
    2.7960e+03
```

均值=99.0512 方差=2.7960e+03

2. 相关讨论

这道题比较简单，使用 matlab 的 mean2、std2 函数即可完成求解，

注意 std2 函数求得的是标准差，所以要求平方才行。

四、 把 lena 图像用近邻、双线性和双三次插值法 zoom 到 2048*2048^[8]

1. 输出效果



双线性

双三次

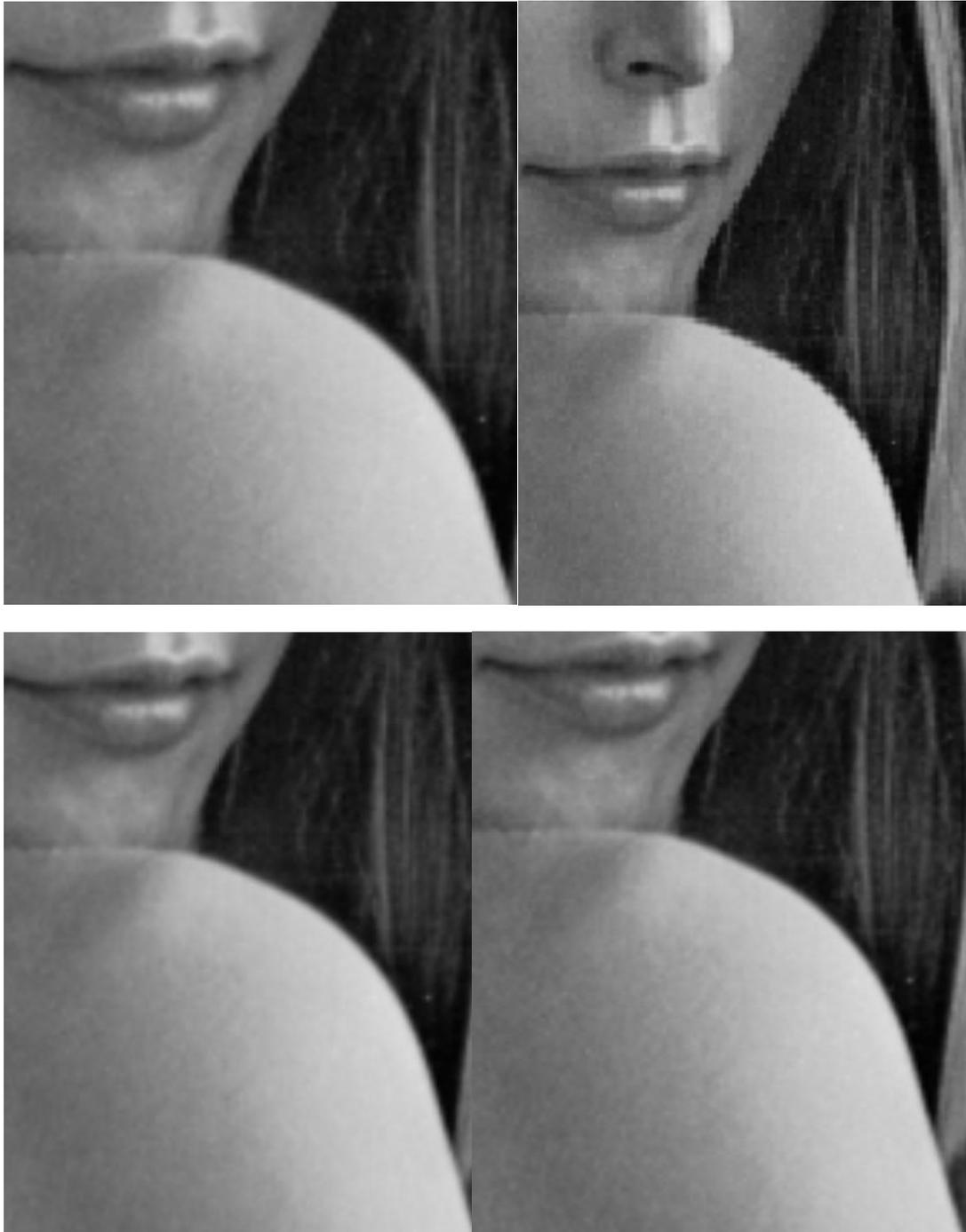
注：此处展示的是 png 格式，bmp 原图见附件。

从小图直观看来并没有什么明显区别，下面让我们放大看看。

2. 分析

(1) 图像对比

下面是局部放大后的图像，它们的位置分别对应上面的四张图片。



可以看出，对应于不同的插值方式，人脸与肩部的轮廓有较明显的差别。与原图相比，最近邻插值的轮廓有许多毛刺，在放大的条件下非

常明显。而双线性插值法轮廓就明显圆滑了不少，而与之相比，双三次插值的轮廓更加圆润，显得自然。

我查看了 matlab 的 `imresize` 函数简介，官方是这样介绍的：

'nearest'最近邻插值；赋给输出像素的值就是其输入点所在像素的值。不考虑其他像素。

'bilinear'双线性插值；输出像素值是最近 2×2 邻点中的像素的加权平均值

'bicubic'双三次插值；输出像素值是最近 4×4 邻点中的像素的加权平均值（注意：双三次插值可能生成在原始范围之外的像素值。）^[8]

这三种插值法，最近邻的规则最简单，计算也方便，但是利用的信息较少，所以图像失真较严重。而双线性和双三次插值法利用的信息更多，所以图像精度也比较高，但相应的也要付出更多的计算时间。

（2）运行时间比较

使用 matlab 计时功能分别测试三种插值法所用时间：

最近邻：时间已过 0.250650 秒。

双线性：时间已过 0.274227 秒。

双三次：时间已过 0.364472 秒。

注：没有进行精确测试，仅运行一次利用 `tic toc` 来简要验证。

（3）采用的函数简介

`B = imresize(A,[numrows numcols])` 返回图像 B，其行数和列数由二

元素向量 [numrows numcols] 指定。

___ = imresize(___,method) 指定使用的插值方法。

介绍文档内给出了该函数提供的另外几种插值核函数：

'box' 盒形核

'triangle' 三角形核（等效于 'bilinear'）

'cubic' 三次方核（等效于 'bicubic'）

'lanczos2' Lanczos-2 核

'lanczos3' Lanczos-3 核

对于 box、lanczos2、lanczos3 三种核函数也进行了验证，图片效果和前几种差不多，放上来它们的运行时间：

Box: 时间已过 0.263135 秒。

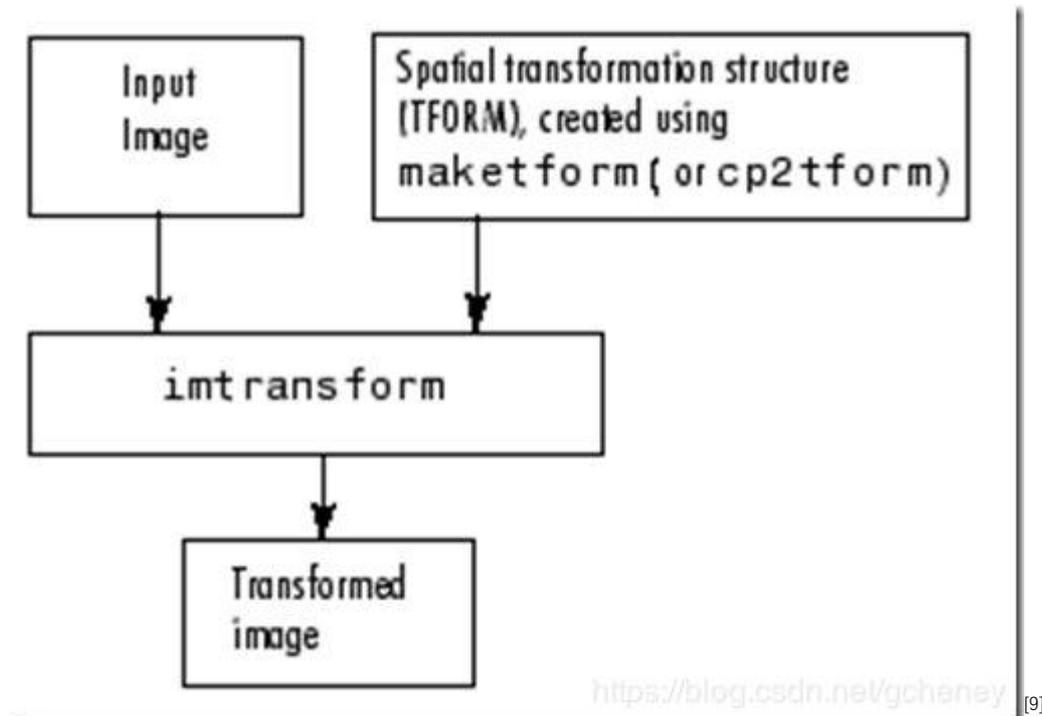
lanczos2: 时间已过 0.256748 秒。

lanczos3: 时间已过 0.321961 秒。

五、 把 lena 和 elain 图像分别进行水平 shear (参数可设置为 1.5, 或者自行选择) 和旋转 30 度, 并采用用近邻、双线性和双三次插值法 zoom 到 2048*2048^{[9][10]}

1. 图像变换思路

使用 `maketform` 函数构造 TFORM 结构体; 将原图像和 TFORM 结构体导入 `imtransform` 函数生成变换后的图片^[9], 再利用上问的方法进行插值, 分析不同方法的差别。



2. 水平 shear（参数设计为 0.5）

参数为 1.5 拉伸太大，看不清楚，故采用 0.5 为参数进行水平拉伸

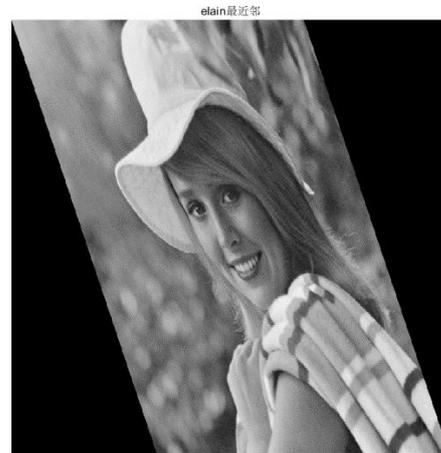
四幅图的顺序仍为：原图，最近邻，双线性，双三次

此处为 png 格式，bmp 原图见附件。

(1) Lena

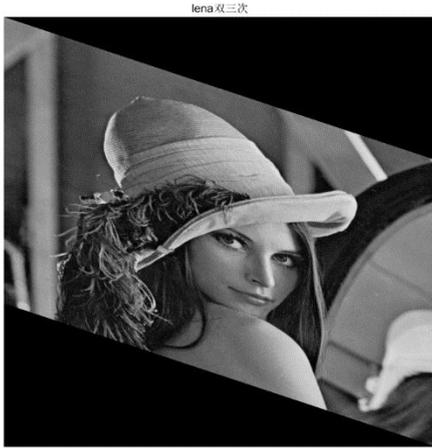


(2) Elaine



(3) 遇到的问题与分析

如下图所示，在一开始进行水平错切时，出来的图像是垂直错切的，而我利用的是书上给的仿射变换矩阵，即错切因子在 $(1, 2)$ 位置作为水平错切，但是结果却与事实不一样，当我改为 $(2, 1)$ 位置为错切因子时显示为水平错切，但在书上这是垂直错切的矩阵。



查阅 matlab 官方文档^[11]之后我发现 matlab 水平错切的矩阵中错切因子确实是在 (2, 1) 位置，这与书上给的不同。

Examples

Simple Transformation

Apply a horizontal shear to a grayscale image.

```
I = imread('cameraman.tif');  
tform = maketform('affine',[1 0 0; .5 1 0; 0 0 1]);  
J = imtransform(I,tform);  
imshow(J)
```



[11]

后来在查看 matlab 处理图片顺序时找到了答案：因为书上的坐标是

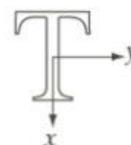
垂直为 x ，水平为 y ；而 matlab 中的图片处理是水平为 x ，垂直为 y ，如果把 x 、 y 互换以后就成为了书上的公式。

Identity

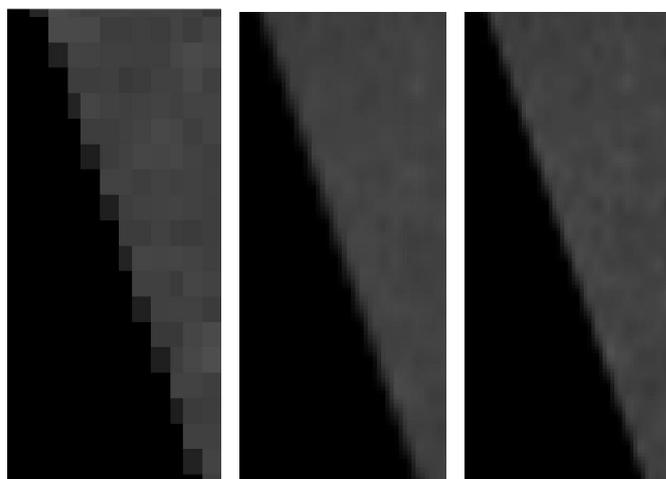
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$x = v$$

$$y = w$$



对于三种插值方式，在边缘处放大截取的图像如图所示，从左到右分别是最近邻、双线性、双三次。可以看出三种插值方式下边缘逐渐变得平滑，这与前一问也可以对应，而且对比度更明显。



3. 旋转 30 度

在一开始时，完全利用水平 shear 的方法，只不过把变换矩阵改成旋转变换的模样：

```
trans=[cosd(30) sind(30) 0; -sind(30) cosd(30) 0; 0 0 1];
```

四幅图的顺序仍为：原图，最近邻，双线性，双三次

此处为 png 格式，bmp 原图见附件。

(1) Lena

lena原图



lena最近邻



lena双线性



lena双三次



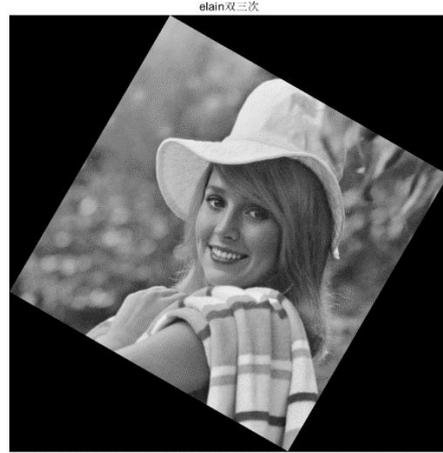
(2) Elain

elain原图



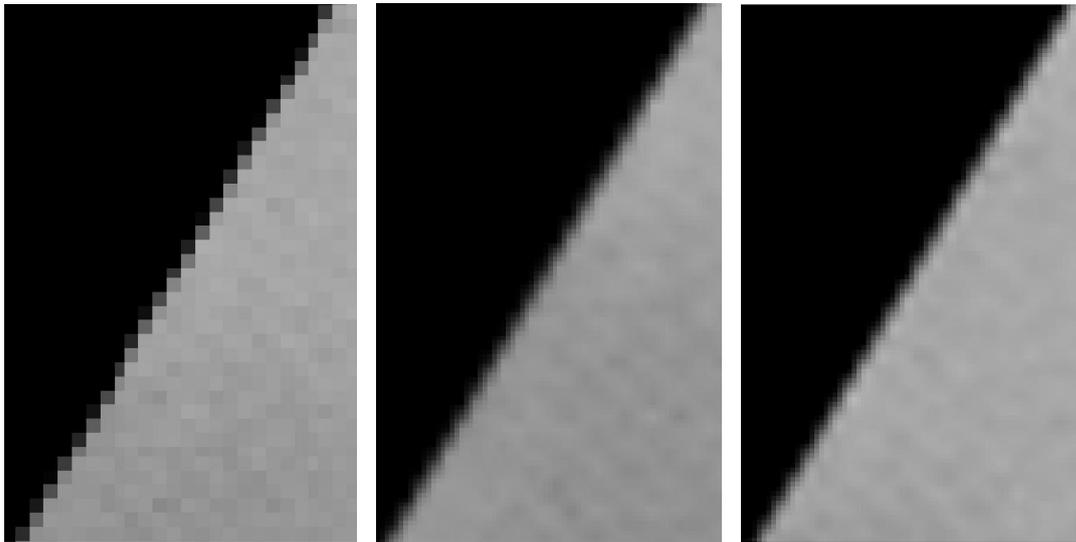
elain最近邻





(3) 分析

对于三种插值方式，在边缘处放大截取的图像如图所示，从左到右分别是最近邻、双线性、双三次。可以看出三种插值方式下边缘逐渐变得平滑，这与前一问也可以对应，而且对比度更明显。

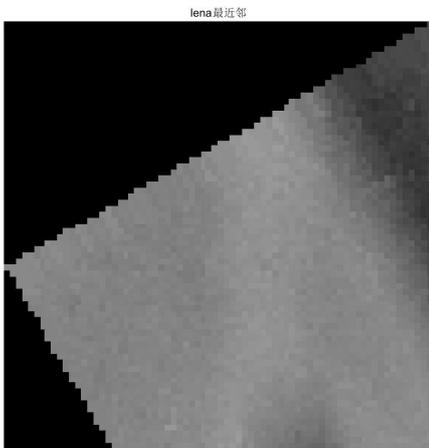


(4) 另一种旋转方法

在搜集资料时也发现了 matlab 还有专门用于旋转的函数 `imrotate`，输入原图片、旋转角度、插值方式，可以比较简单地实现图片旋转，而且插值也可以选择常见的几种方法。

下面分别是采用新方法得到的图片边缘和原始方法的对比：

最近邻：

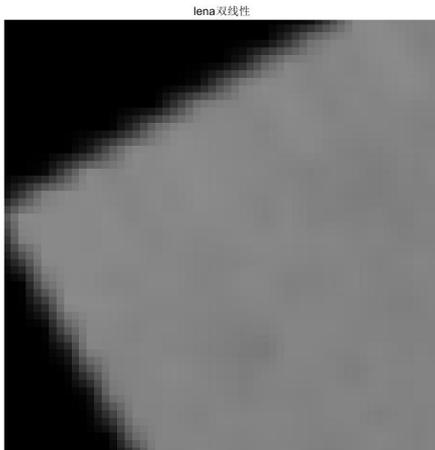


新方法

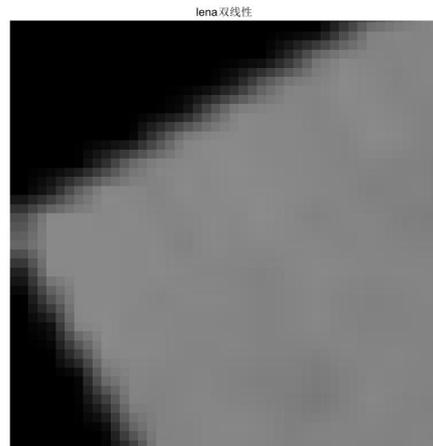


老方法

双线性：



新方法



老方法

对比可以看出，新方法最近邻插值下的边缘更加尖锐，双线性插值下不太明显（在放大倍数更高的情况下仍几乎看不出），双三次更看不出来，就没有进行比较。

由此可以发现：新方法由于多进行了一次插值，在效果不太好的最近邻插值下图片效果变差，而效果较好的双线性和双三次插值法二者的区别不明显，两种方法都可以采用。

附录

1. 参考文献

[1] Rafael C. Gonzalez (拉斐尔 C. 冈萨雷斯), Richard E. Woods (理查德 E. 伍兹). 数字图像处理(第三版) (英文版). 北京: 电子工业出版社. 2017 年.

[2] 位图(bmp)文件格式分析

<https://blog.csdn.net/qingchuwudi/article/details/25785307>

[3] 浅析 BMP 文件格式

<https://jingyan.baidu.com/article/cd4c29795394c7756e6e60e9.html>

[4] 关于图片存储格式的整理(BMP 格式介绍)

<https://www.jb51.net/article/78186.htm>

[5] BMP 文件如何区分数据记录顺序 (扫描顺序)

<https://zhidao.baidu.com/question/520550919.html>

[6] bmp 文件颜色表

<https://blog.csdn.net/A4079/article/details/24384595?locationNum=10&fps=1>

[7] matlab imshow 显示图像详解

https://blog.csdn.net/qq_15295565/article/details/88410393

[8] 调整图像大小 - MATLAB imresize - MathWorks 中国

<https://ww2.mathworks.cn/help/matlab/ref/imresize.html>

Lanczos 插值, 最邻近插值, 双线性二次插值, 三次插值

<https://blog.csdn.net/wgx571859177/article/details/78963267>

[9] 二维空间变换-了凡春秋的博客

http://blog.sina.com.cn/s/blog_6163bdeb0102du23.html

[10] MATLAB-imrotate 函数

<https://blog.csdn.net/fifi0130/article/details/86009569>

[11] imtransform-Apply 2-D spatial transformation to image

<https://www.mathworks.com/help/images/ref/imtransform.html>

2. 源代码

(1) 第二问

```
clear;clc;
lena=imread('lena.bmp');
imshow(lena);
title('8 灰度级');
[x,y]=size(lena);%读取图像长宽
range=256;%显示范围
for k=1:7
    range=range/2;
    p=int2str(8-k);%当前灰度级别
    for i=1:x
        for j=1:y
            lena(i,j)=floor(lena(i,j)/2);%灰度级别减小
        end
    end
    figure(k+1)
    imshow(lena,[1,range]);
    title([p '灰度级']);
end
```

(2) 第三问

```
clear;clc;
lena=imread('lena.bmp');
m=mean2(lena)%求均值
s=std2(lena);
s2=s^2%求方差
```

(3) 第四问

```
clear;clc;
```

```

lena=imread('lena.bmp');
imshow(lena);
title('原图片');
figure(2);
lena1=imresize(lena,[2048,2048],'nearest');%最近邻插值
imshow(lena1);title('最近邻');
figure(3);
lena2=imresize(lena,[2048,2048],'bilinear');%双线性插值
imshow(lena2);title('双线性');
figure(4);
lena3=imresize(lena,[2048,2048],'bicubic');%双三次插值
imshow(lena3);title('双三次');

```

(4) 第五问

1) 第一问

```

clear;clc;
lena=imread('lena.bmp');
elain=imread('elain1.bmp');
trans=[1 0 0;0.5 1 0;0 0 1]; %变换参数
T=maketform('affine',trans);%变换结构矩阵

lena0=imtransform(lena,T);%lena
figure(1);
lena1=imresize(lena0,[2048,2048],'nearest');%最近邻插值
imshow(lena1);title('lena 最近邻');
figure(2);
lena2=imresize(lena0,[2048,2048],'bilinear');%双线性插值
imshow(lena2);title('lena 双线性');
figure(3);
lena3=imresize(lena0,[2048,2048],'bicubic');%双三次插值
imshow(lena3);title('lena 双三次');

elain0=imtransform(elain,T);%elain
figure(4);
elain1=imresize(elain0,[2048,2048],'nearest');%最近邻插值

```

```

imshow(elain1);title('elain 最近邻');
figure(5);
elain2=imresize(elain0,[2048,2048],'bilinear');%双线性插值
imshow(elain2);title('elain 双线性');
figure(6);
elain3=imresize(elain0,[2048,2048],'bicubic');%双三次插值
imshow(elain3);title('elain 双三次');
2) 第二问
clear;clc;
lena=imread('lena.bmp');
elain=imread('elain1.bmp');
trans=[cosd(30) sind(30) 0; -sind(30) cosd(30) 0; 0 0 1]; %变换参数
T=maketform('affine',trans);%变换结构矩阵

lena0=imtransform(lena,T);%lena
figure(1);
lena1=imresize(lena0,[2048,2048],'nearest');%最近邻插值
imshow(lena1);title('lena 最近邻');
figure(2);
lena2=imresize(lena0,[2048,2048],'bilinear');%双线性插值
imshow(lena2);title('lena 双线性');
figure(3);
lena3=imresize(lena0,[2048,2048],'bicubic');%双三次插值
imshow(lena3);title('lena 双三次');

elain0=imtransform(elain,T);%elain
figure(4);
elain1=imresize(elain0,[2048,2048],'nearest');%最近邻插值
imshow(elain1);title('elain 最近邻');
figure(5);
elain2=imresize(elain0,[2048,2048],'bilinear');%双线性插值
imshow(elain2);title('elain 双线性');
figure(6);
elain3=imresize(elain0,[2048,2048],'bicubic');%双三次插值
imshow(elain3);title('elain 双三次');
3) 比较两种旋转方式代码（第二问基础上命令行输入）

```

```
lena0=imtransform(lena,T);%lena  
lena2=imresize(lena0,[2048,2048],'bilinear');%双线性插值  
imshow(lena2);title('lena 双线性');  
figure  
lena0=imrotate(lena,30,'bilinear');  
lena2=imresize(lena0,[2048,2048],'bilinear');%双线性插值  
imshow(lena2);title('lena 双线性');
```