数字图像处理第五次报告

学生姓名: 任泽华

班级: 自动化 71

学号: 2171411498

提交日期: 2020-4-14

摘要:

本报告主要工作:主要在频域对不同的图片分别进行了低通与 高通滤波的操作,比较了理想滤波器、巴特沃斯滤波器和高斯滤波 器三种滤波器的效果与优劣;采用频域滤波法对图片进行了拉普拉 斯滤波和 unsharp mask 滤波,分析比较了两者的优劣,对于频域 和空域的对应有了更深入的了解;最后分析比较了空域和频域的对 应关系,分析了二者的关联性与区别应用。本报告软件运行环境为 MATLAB R2018b,所有代码均为自己编写。 一、 频域低通滤波器:设计低通滤波器包
 括 butterworth and Gaussian (选择合适
 的半径,计算功率谱比),平滑测试图像
 test1和2;分析各自优缺点

1. 低通滤波原理

(1) 频域低通滤波的主要原理为:

计算原图像的离散傅里叶变换(为保证质量,最好进行 padding,即 填充0操作,并乘(-1)^(x+y)保证零频点移到图像中央便于观察)。然 后在频域进行低通滤波操作,对频域数值进行运算求得变换后的频域 值。最后进行离散傅里叶反变换求得变换后的图片,只取左上角的 1/4 即可。注意最后图像还要再乘(-1)^(x+y)才可以恢复。





(2) 关于功率谱比的定义:

功率谱图形每个像素值是图像 FFT 频域图像每个像素值的模的平方

 $P_f(u,v) = |F(u,v)|^2 \quad P_g(u,v) = |G(u,v)|^2$

而功率谱的比即为变换后的功率谱比变换前的功率谱:

$$L = \frac{P_g(u,v)}{P_f(u,v)}$$

而对于某个具体的滤波器,其功率谱比即为对应的频域变换图像像素模的平方

$$L = |H(u,v)|^2$$

通过编写对应的计算程序即可计算出对应的功率谱比图形。

(3) 理想低通滤波器

理想低通滤波器思想比较朴素,对于频域分量是采取"一刀切"的策略,所以边缘效应比较明显:



a b c

$$H(u,v) = \begin{cases} 1 & D(u,v) \le D_0 \\ 0 & D(u,v) > D_0 \end{cases}$$
其中 D(u,v)是 (u, v) 点到中心的欧氏距离:

$$D(u,v) = \left[\left(u - \frac{P}{2}\right)^2 + \left(v - \frac{Q}{2}\right)^2\right]^{1/2}$$

(4) 巴特沃斯低通滤波器



 $H(u,v) = \frac{1}{1 + [D(u,v)/D_0]^{2n}}$

其中 D(u,v)也是(u,v)点到中心的欧氏距离,n为巴特沃斯低通滤波器的阶次

(5) 高斯低通滤波器



$$H(u,v) = e^{-D^2(u,v)/2}$$

其中σ取 D0 时:

2. FFT 的显示









0-255 显示

log 显示

如图所示,将原本的 FFT 图像原封不动地显示出来,由于零频点过大, 导致其他部分看不清楚,而只显示 0-255 范围的内容时虽然有部分细 节信息,但是丢失了一部分重要的细节内容,最好的显示方式就是进 行以 e 为底数的 log 函数显示。下面的 FFT 图像都用这种方法显示。 下面是 test1 和 test2 对应的 FFT 显示图



test1

test2

3. 理想低通滤波器

选择 D0=75 的理想低通滤波器

上面四幅为 test1,下面四幅为 test2









功率谱比

结果图



FFT

滤波 FFT



功率谱比



4. 巴特沃斯低通滤波器

选择 D0=75 的二阶巴特沃斯低通滤波器



FFT





功率谱比

结果图





滤波 FFT



功率谱比

结果图

5. 高斯低通滤波器

选择 D0=75 的高斯低通滤波器





功率谱比

结果图





功率谱比

结果图

6. 三种滤波方式比较

从图像效果可以看出,理想低通的滤波效果最差,而且有很明显的振 铃现象边缘被多次重复,所以在实际应用中不做考虑。 对比二阶巴特沃斯和高斯,高斯滤波器的图像更加平滑清晰,滤波效 果也很不错,这是因为高斯滤波器是巴特沃斯阶数 n 趋近于无穷后的

结果,而n越大滤波效果越好,所以高斯会由于巴特沃斯的效果。



原图

理想低通



巴特沃斯

高斯低通



原图

理想低通



巴特沃斯

高斯低通

二、 频域高通滤波器:设计高通滤波器包括 butterworth and Gaussian,在频域增强边缘。选择半径和计算功率谱比,测试图像 test3,4:分析各自优缺点;

1. 高通滤波原理

(1) 理想高通

类比于前一问的低通,可以对应地给出高通滤波器的传递函数: $H(u,v) = \begin{cases} 0 & D(u,v) \le D_0 \\ 1 & D(u,v) > D_0 \end{cases}$

(2) 巴特沃斯高通

$$H(u,v) = \frac{1}{1 + [D_0/D(u,v)]^{2n}}$$

(3) 高斯高通

$$H(u,v) = 1 - e^{-\frac{D^2(u,v)}{2\sigma^2}}$$

同样地, 令 σ = D0:

$$H(u,v) = 1 - e^{-D^2(u,v)/2D_0^2}$$

(4)示意图



2. FFT 的显示



test3

3. 理想高通滤波器

选择 D0=75 的理想高通滤波器



滤波 FFT



功率谱比













边缘图

增强图

4. 巴特沃斯高通滤波器

选择 D0=75 的二阶巴特沃斯高通滤波器



滤波 FFT





边缘图





功率谱比

滤波 FFT



边缘图

增强图

5. 高斯高通滤波器

选择 D0=75 的高斯高通滤波器



滤波 FFT

功率谱比



边缘图



滤波 FFT

增强图



功率谱比



边缘图

增强图

6. 三种滤波方式比较

理想低通在高通滤波器中由于边缘效应也会存在很明显的振铃现象, 从两幅图当中都可以很明显的看出来。

而巴特沃斯和高斯高通滤波器的增强效果都相差不大,在视力可分辨 的范围内没有明显区别。

而且有一个十分有趣的现象:原图中纯色部分经过增强变得颜色暗淡 偏灰,这是因为这些部分是光滑区域,在高通滤波器下被滤掉的部分 很多,这就导致这些位置颜色整体变灰。





理想低通



巴特沃斯

高斯低通



原图

理想低通



巴特沃斯

高斯低通

三、 其他高通滤波器:拉普拉斯和 Unmask,对测试图像 test3,4 滤波;分析 各自优缺点;

1. 两种滤波方法简介

(1) 拉普拉斯

在频域拉普拉斯算子可由以下传递函数描述: $H(u, v) = -4\pi^2(u^2 + v^2)$ 在经过中心点变换后可以描述为: $H(u, v) = -4\pi^2 \left[\left(u - \frac{M}{2} \right)^2 + \left(v - \frac{N}{2} \right)^2 \right]$

(2) Unsharp mask

$$g_{max}(x,y) = f(x,y) - f_{LP}(x,y)$$

$$f_{LP}(x,y) = \mathfrak{J}^{-1}[H_{LP}(u,v)F(u,v)]$$

$$g(x,y) = f(x,y) + k * g_{max}(x,y)$$

其中低通滤波器采用上一问当中的巴特沃斯二阶低通滤波器,而且经过分析,当 k=1 时,这个增强效果与二阶巴特沃斯高通滤波器的效果 是完全一样的。 2. **拉普拉斯**





滤波 FFT



边缘图

增强图





滤波 FFT







3. Unsharp mask

低通滤波器采用巴特沃斯二阶低通, D0=75



FFT

滤波 FFT



边缘图

增强图



FFT

滤波 FFT



边缘图

增强图

4. 两种滤波方式比较

对比两者可以很明显地看出: unsharp mask 仍然存在平滑区域偏灰

的情况,而拉普拉斯滤波可以很好地解决这一问题,这是因为拉普拉 斯滤波器不会吧零频点整个去掉,而是保留了一部分零频点,这就保 证了图像整体的亮度不会变化太大。



unsharp mask



拉普拉斯

unsharp mask

四、 比较并讨论空域低通高通滤波

(Project3) 与频域低通和高通的关系; 试分析高通、低通滤波器在频域和对应的 空域滤波结果是否等效。频域滤波结果如 何等效在空域滤波器。

空域与频域低通和高通的关系:

(1)对于空域来说,滤波操作为卷积,而对于频域来说,滤波操作为乘积。

(2)频域的滤波器为空域滤波器的傅里叶变换,空域的滤波器是频 域的傅里叶反变换

(3)频域增强技术与空域增强技术有密切的联系。一方面,许多空

域增强技术可借助频域概念来分析和帮助设计;另一方面,许多空域 增强技术可转化到频域实现,而许多频域增强技术可转化到空域实现。

(4) 频域高通对应空域的锐化,频域的低通对应空域的平滑

等效性:

对于空域模板各处相同的情况,理论分析上来说频域滤波的结果和空 域滤波是完全等效的,但是在实际操作中由于计算机的计算误差,无 法做到二者的完全等效,但是在很小的误差允许范围内,二者是相同 的。但是对于在空域各处分别使用不同模板的情况下无法等效。

频域滤波结果如何等效在空域:

将频域滤波结果进行离散傅里叶反变换即可等效在空域得到空域处 理结果。在实际应用中,可先分别对原图和模板进行 FFT 变换将其变 换到频域,再对二者进行相乘运算,即可得到对应的频域滤波结果, 再对这个结果进行 IFFT 即可得到对应的空域滤波结果。

一些思考:

虽然频域滤波看似简单,却需要进行 FFT 和 IFFT 的两次变换,而空

域滤波虽然是卷积计算看似麻烦,但对于编制好的程序来说执行起来 是很快的。在实际应用中空域直接滤波应用更广泛,但是可以使用频 域滤波为空域滤波器的设计提供参考,也可以用于分析不同滤波器的 性能。同时,二者在一些性质上也有所差别,空域技术中无论使用点 操作还是模板操作,每次都只是基于部分像素的性质,而频域技术每 次都利用图像中所有像素的数据,具有全局性,有可能更好地体现图 像的整体特性,如整体对比度和平均灰度值等。在实际应用中需要取 长补短。

附录

1. 参考文献

[1] Rafael C. Gonzalez (拉斐尔 C. 冈萨雷斯), Richard E. Woods (理查德 E. 伍 兹). 数字图像处理(第三版) (英文版).北京: 电子工业出版社. 2017 年.

2. 源代码

(3) 第一问

画图

```
clear
% pic=imread('test1.pgm');
pic=imread('test2.tif');
```

%参数设置

```
D0=75;%滤波器半径
```

method=2;%滤波器类型(0 理想; 1 巴特沃斯; 2 高斯)

```
Order=2;%巴特沃斯阶次
```

```
pic=double(pic);
[m,n]=size(pic);
picfft=zeros(2*m,2*n);
for i=1:m %转变原点为中点
for j=1:n
```

```
picfft(i,j)=pic(i,j)*(-1)^(i+j);
end
```

```
end
```

```
picfft=fft2(picfft);
picfftabs=log(abs(picfft));
figure; imshow(picfftabs,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
for x=1:2*m %滤波器
     for y=1:2*n
         i=x-m;j=y-n;
         if method==0
              if sqrt(i^2+j^2) > D0
                   picfft(x,y)=0;
              end
         elseif method==1
              picfft(x,y) = picfft(x,y)/(1+(sqrt(i^2+j^2)/D0)^{(2*Order)});
         elseif method==2
              picfft(x,y) = picfft(x,y) * exp(-(i^2+j^2)/2/D0^2);
         else
              error('方法错误!');
         end
     end
end
picfftabs=log(abs(picfft));
figure; imshow(picfftabs,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
NewPic=ifft2(picfft);
NewPic=NewPic(1:m,1:n);
for i=1:m %变回原图
     for j=1:n
          NewPic(i,j)=NewPic(i,j)*(-1)^(i+j);
     end
end
figure;imshow(NewPic,[]);set(gca,'position',[0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
```

算功率谱比

clear

%参数设置

```
D0=75;%滤波器半径
```

method=2;%滤波器类型(0 理想; 1 巴特沃斯; 2 高斯)

```
Order=2;%巴特沃斯阶次
```

```
m=512; n=512;
H=zeros(2*m,2*n);
```

```
for x=1:2*m %滤波器
```

```
for y=1:2*n
         i=x-m;j=y-n;
         if method==0
             if sqrt(i^2+j^2) < D0
                  H(x,y)=1;
              end
         elseif method==1
             H(x,y)=1/(1+(sqrt(i^2+j^2)/D0)^{(2*Order)});
         elseif method==2
              H(x,y) = \exp(-(i^2+j^2)/2/D0^2);
         else
             error('方法错误!');
         end
    end
end
H=H.^2;
figure; imshow(H,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
```

```
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
```

(4)第二问

画图

```
clear
% pic=imread('test3_corrupt.pgm');
pic=imread('test4 copy.bmp');
```

%参数设置

D0=75;%滤波器半径

```
method=2;%滤波器类型(0 理想; 1 巴特沃斯; 2 高斯)
```

```
Order=2;%巴特沃斯阶次
```

```
pic=double(pic);
[m,n]=size(pic);
picfft=zeros(2*m,2*n);
```

```
for i=1:m %转变原点为中点
```

```
for x=1:2*m %滤波器
```

```
for y=1:2*n
i=x-m;j=y-n;
if method==0
if sqrt(i^2+j^2) < D0
picfft(x,y)=0;
```

```
end
         elseif method==1
              picfft(x,y) = picfft(x,y)/(1+(D0/sqrt(i^2+j^2))^{(2*Order)});
         elseif method==2
              picfft(x,y) = picfft(x,y) * (1 - exp(-(i^2 + j^2)/2/D0^2));
         else
              error('方法错误!');
         end
    end
end
picfftabs=log(abs(picfft));
figure; imshow(picfftabs,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
NewPic=ifft2(picfft);
NewPic=NewPic(1:m,1:n);
for i=1:m %变回原图
    for j=1:n
         NewPic(i,j)=NewPic(i,j)*(-1)^(i+j);
    end
end
NewPic=real(NewPic); %边缘
figure; imshow(NewPic,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
enhanse=pic+NewPic;
                         %增强
figure; imshow(enhanse,[]); set(gca, 'position',[0 0 1 1]);
```

```
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
```

算功率谱比

clear

%参数设置

```
D0=75;%滤波器半径
```

```
method=0;%滤波器类型(0 理想; 1 巴特沃斯; 2 高斯)
```

```
Order=2;%巴特沃斯阶次
m=512; n=512;
H=zeros(2*m,2*n);
for x=1:2*m %滤波器
    for y=1:2*n
         i=x-m; j=y-n;
         if method==0
             if sqrt(i^2+j^2) > D0
                 H(x,y)=1;
             end
         elseif method==1
             H(x,y)=1/(1+(D0/sqrt(i^2+j^2))^{(2*Order)});
         elseif method==2
             H(x,y)=1-\exp(-(i^2+j^2)/2/D0^2);
         else
             error('方法错误!');
         end
    end
end
H=H.^2:
figure; imshow(H,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
```

(5)第三问

clear pic=imread('test3_corrupt.pgm'); % pic=imread('test4 copy.bmp'); %参数设置

```
D0=75;%滤波器半径
```

method=1;%滤波器类型(1 拉普拉斯; 2 unsharp mask)

```
Order=2;%巴特沃斯阶次
```

```
pic=double(pic);
[m,n]=size(pic);
picfft=zeros(2*m,2*n);
```

```
for i=1:m %转变原点为中点
```

```
for j=1:n
picfft(i,j)=pic(i,j)*(-1)^(i+j);
end
```

end

```
picfft=fft2(picfft);
```

```
% picfftabs=log(abs(picfft));
```

```
% figure;imshow(picfftabs,[]);set(gca,'position',[0 0 1 1]);
% set(gcf,'position',[500,280,500,500])
```

```
for x=1:2*m %滤波器
```

```
for y=1:2*n
i=x-m;j=y-n;
if method==1
picfft(x,y)=-4*pi^2*(i^2+j^2)*picfft(x,y);
elseif method==2
```

```
picfft(x,y)=picfft(x,y)*(1-1/(1+(sqrt(i^2+j^2)/D0)^(2*Order)));
else
error('方法错误!');
end
end
```

```
end
```

```
picfftabs=log(abs(picfft));
figure; imshow(picfftabs,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
NewPic=ifft2(picfft);
NewPic=NewPic(1:m,1:n);
```

```
for i=1:m %变回原图
```

```
for j=1:n
     NewPic(i,j)=NewPic(i,j)*(-1)^(i+j);
end
```

end

```
NewPic=real(NewPic); %边缘
```

```
figure; imshow(NewPic,[]); set(gca, 'position', [0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
```

if method==1

```
enhanse=pic-10^(-7)*NewPic;
```

else

```
enhanse=pic+NewPic; %增强
```

end

```
figure; imshow(enhanse,[]); set(gca, 'position',[0 0 1 1]);
set(gcf,'position',[500,280,500,500])
```